La fabricación de este robot, PERKIN, se llevo a cabo para enseñar e integrar a los nuevos miembros de Cienciabots en el ámbito de la Robótica, en donde los próximos lideres del equipo, junto a estos nuevos integrantes se plantean la ardua tarea de construir el robot propuesto en este desafío. Los lideres de este desafíos se preguntan como poder enseñar la fabricación de un robot, por lo que disponen la siguiente pregunta a los nuevos miembros, "¿Cuáles son los pasos a seguir al momento de armar un robot?", en donde a través de una serie de pasos se enseña el trabajo completo antes de construir un robot, se trabaja con: Primero planteando la idea (Diseñar un robot que puede proporcionar compañía, en un hogar del futuro), luego se buscan soluciones amplias (Un robot que se preocupe de la alimentación dentro de un equipo "mayordomo"), posterior a esto se empieza a idear como funcionara, lo que es, implementación de mecanismos ( una pinza con una bandeja), pero hay que cumplir con los requisitos por lo que creas mecanismos con las restricciones que te dan. Cuando se tienen estos pasos listos, se hacen cálculos teóricos de PERKIN para ver su funcionamiento( fueron hechos por los antiguos integrantes por cálculos ya conocidos por estos), a continuación se ubican espacialmente las piezas de este robot y se arma. En cualquiera de estos pasos se utiliza en ensayo y error.

El diseño se basa en una base con una plataforma, la cual cumple la función de portar objetos y una pinza la que es un brazo que recoge objetos y distribuye.La función del PERKIN es de "mayordomo", el cual se encarga de ofrecer productos a diferentes personas y de traer lo que se necesite. PERKIN se encarga de controlar que todo este en optimas condiciones para desarrollar de mejor manera el trabajo, este robot esta construido por piezas VEX. Los cálculos desarrollas para la corroboración de los

Al construir este robot en conjunto a estos nuevos integrantes y con la preparación que el equipo ya les estaba entregando, nos demostró las habilidades y las áreas de interés de estas nuevas personas y también las debilidades de estos. Por esta razón la filmación de este video se centra en el rol del robot en un equipo de robótica, comunidad, etc... Pero también muestra en el aprendizaje de los nuevos pupilos y la enseñanza de los antiguos en las distintas disciplinas, como son, mecánica, programación y planificación. La construcción de este robot nos mostro el liderazgo de los nuevos integrantes, la innovación de estos y su gran interés en aprender.